

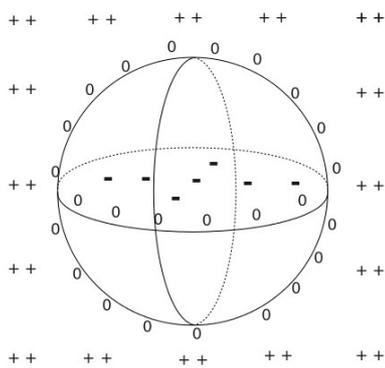
1 TP : Fonction à base radiale d'Hermite (HRBF).

L'objectif de ce TP est d'implémenter un système de reconstruction de surface implicite interpolant des données d'Hermite (ensemble de points et normales associées). Pour cela nous utiliserons des fonctions à base radiale.

1.1 Rappels :

1.1.1 Surface implicite

une surface implicite est définie par une fonction potentiel $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$. Cette fonction associe à tout point de l'espace $P(x, y, z)$ un scalaire (i.e un nombre unique). Prenons un exemple simple, l'équation cartésienne de la sphère centrée en zéro :



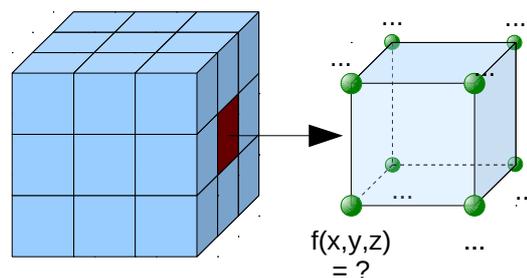
$$f(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 - R^2 = 0$$

Pour un point P à l'intérieur de la sphère le potentiel $p = f(P)$ est négatif et à l'extérieur positif. La surface est définie pour $f(P) = 0$. La fonction f définit en réalité une infinité d'iso-surfaces selon le potentiel choisi (0, 1 ou encore 0.01 etc.).

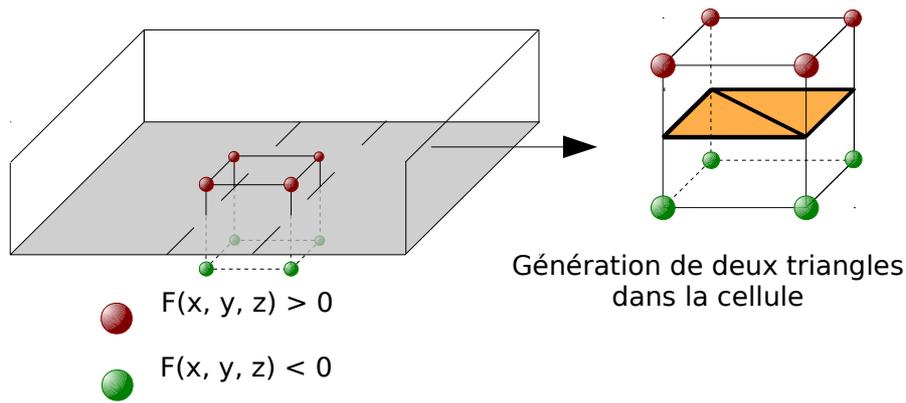
Dans ce TP nous visualiserons les surfaces implicites en utilisant un algorithme de triangulation : le marching cubes.

1.1.2 Le marching cubes

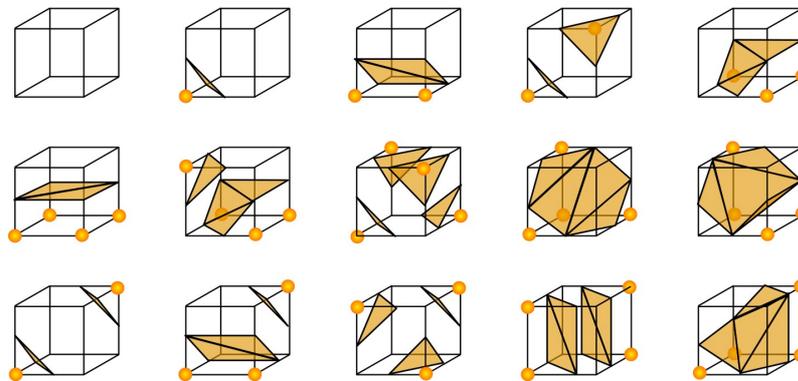
Contrairement aux représentations de surface explicite comme les surfaces paramétriques, on ne peut pas extraire de façon directe un point sur la surface définie par f . Il faut discrétiser f sur son domaine à la recherche de la valeur de la surface. Le marching cubes définit une grille 3D sur laquelle nous calculons les différentes valeurs de f :



Les valeurs de f dans chaque cellule de la grille nous permettent alors de générer un ou plusieurs triangles approximant la surface implicite. Ci dessous un exemple de cellule intersectant une surface implicite plane (en gris) :



Voici la liste des 15 configurations possibles et supporté par le marching cube :



La limitation principale du marching cube réside dans son incapacité à reproduire les arêtes franches (dessinez un carré ; plongez le dans une grille ; et reliez les points d'intersections de la grille avec le carré par des segments). De plus certaines configurations sont ambiguës et peuvent donner lieu à des maillages non 2-manifold (i.e. de variété 2). Pour en savoir plus vous pouvez vous rendre sur le site <http://paulbourke.net/geometry/polygonise/> (le sujet utilise le code présenté sur cette page).

1.1.3 Normale d'une surface implicite

Après triangulation, il est important de calculer la normale à la surface implicite pour un calcul d'éclairage correct. La calculer à partir du maillage serait une erreur car celui-ci est une approximation de la surface implicite. Nous pouvons calculer la normale à l'iso-surface de façon plus précise en utilisant directement f . En tout point P de l'espace, le gradient de f est orthogonal à l'iso-surface passant par P :

$$\nabla f(x, y, z) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right)$$

1.1.4 Fonctions à base radiale

Une fonction à base radiale est une fonction dont la valeur dépend de la distance du point évalué x à son centre p (appelé parfois nœud). Nous la notons $\phi(\|p-x\|)$. Voici quelques exemples :

- $\phi(\|p-x\|) = \|p-x\|^3$ (polyharmonique de degrés trois),

- $\phi(\|p-x\|) = e^{-\|p-x\|^2}$ (gaussienne).

Il est possible d'effectuer une combinaison linéaire de fonctions ϕ_i afin d'interpoler un nuage de points pour reconstruire une surface implicite.

1.2 Sujet

Vous pouvez télécharger et compiler le code associé à ce TP. Pour générer les makefiles avec cmake tapez :

```
$ cmake -DCMAKE_BUILD_TYPE=Debug .
```

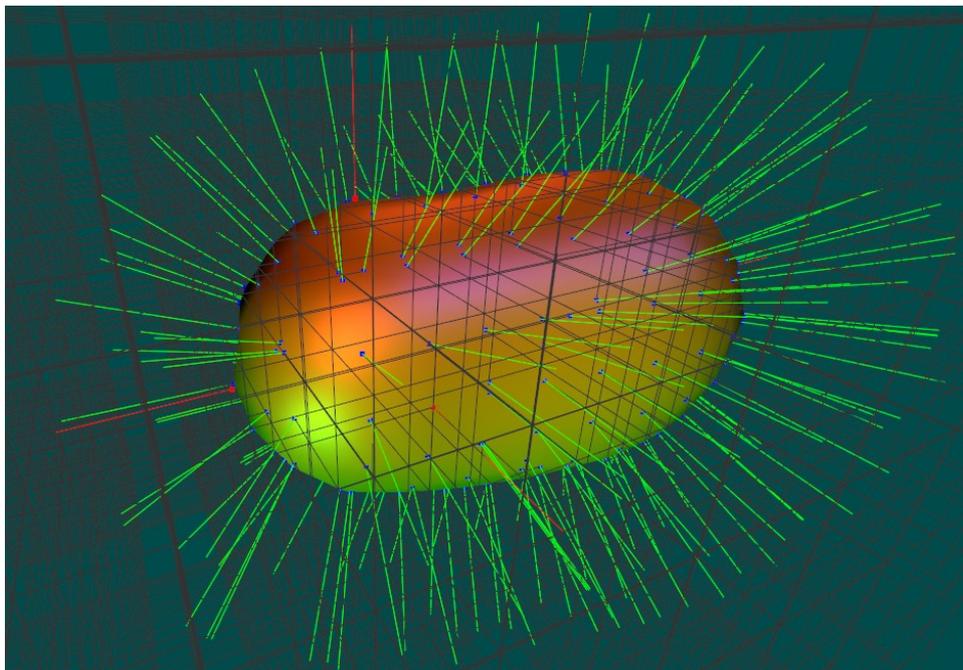
L'option '-DCMAKE_BUILD_TYPE=Debug' permet de compiler en mode debug. Pour compiler tapez simplement le traditionnel :

```
$ make
```

L'exécutable se situe dans **./bin/** et doit être exécuté à partir de celui-ci pour que les shaders soient trouvés et chargés correctement.

Le fichier '**./src/rendersystem/render.cpp**' contient tous les algorithmes de rendu et mise en place des états OpenGL. La scène se compose pour le moment de la grille du marching cubes et du résultat de celui-ci sur une fonction nulle en tout point de l'espace $f(p)=0$. Aucun maillage n'est visible car le marching cubes ne peut reconstruire la surface d'une fonction constante. Pour parcourir le code nous vous conseillons de lancer `$ qcreator proj.pro &`

Vous devez compléter la classe `HRBF_fit` qui représente une surface implicite afin d'obtenir le maillage suivant :



Des fonctions utilitaires sont mises à votre disposition pour pouvoir visualiser les points et les normales des maillages (en bleu et vert). Afficher les points et normales utilisés pour interpoler la surface implicite (échantillons en rouge). Et dessiner la grille du marching cubes.

La classe HRBF_fit définit une surface implicite à partir de données d'Hermite (points et normales associées). Vous devez calculer :

- La reconstruction de f (méthode *hermit_fit()*)
- L'évaluation de la fonction de champ f (méthode *eval()*)
- L'évaluation du gradient ∇f . (méthode *grad()*)

Pour ce faire voici l'expression de la HRBF f :

$$f(x) = \sum_i^N \alpha_i \phi_i(\|x - p_i\|) + \sum_i^N \beta_i \nabla \phi_i(\|x - p_i\|)$$

Ici f est une combinaison linéaire de fonctions à base radiale ϕ_i . Dans le cadre de ce sujet nous prendrons $\phi_i(\|x - p_i\|) = (\|x - p_i\|)^3$. f interpole N points p_i . Le problème ici est de trouver les inconnues α_i (qui sont des scalaires) et β_i (des vecteurs) en fonction des points p_i et normales n_i associées. Ceci se fait en résolvant le système d'équation suivant :

$$\begin{pmatrix} f(p_i) = 0 \\ \nabla f(p_i) = n_i \end{pmatrix}$$

Ce système trouve une solution telle que l'iso-surface de potentiel 0 passe par tous les points p_i interpolés et que les gradients de f en ces points p_i soit égaux aux normales n_i .

Un premier travail consiste donc à exprimer le problème sous forme matricielle. Puis de le résoudre en utilisant la bibliothèque d'algèbre linéaire **Eigen** (les **#include** sont déjà prêts) avec une décomposition LU. Par *chance* **Eigen** est très bien documentée (<http://eigen.tuxfamily.org/dox/>).

Note : Nous vous conseillons d'utiliser **wxmaxima** pour vous aider dans vos calculs, notamment celui du gradient de f !

Aide :

- vous cherchez un système du type $Ax=b$, avec x le vecteur des inconnues qui incorpore donc les termes α_i et β_i .
- Il vous faut calculer ∇f avec **wxmaxima**. Ecrivez explicitement les variables même pour la norme :
 $f(x,y,z) := \dots \text{sqrt}((x-px)^2 + (y-py)^2 + (z-pz)^2) \dots$
- Charger le module *pdiff* en tapant
`$ load(pdifff)`
 dans la ligne de commande de **wxmaxima** pour avoir accès aux dérivés de fonctions composées.

1.3 Bonus

- Reconstituez un maillage à partir d'un fichier .obj
- Composez le maillage avec une sphère et l'opérateur de mélange de Pasko pour primitives à support globale :

$$g(f_1, f_2) = f_1 + f_2 + \sqrt{(f_1^2 + f_2^2)} (f_1^2 + f_2^2)^{m/2} + \frac{a_0}{1 + (f_1/a_1)^2 + (f_2/a_2)^2}$$

m correspond à la continuité du mélange (1 devrait suffir). Nous voulons laisser le soin de régler les paramètres a_i .